

物理

一、选择题

题号	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13
答案	B	D	C	C	C	D	A	B	D	C	C	C	D

二、不定项

题号	14	15	16
答案	AD	ABC	AC

17.A B mgx_2 $\frac{x_3 - x_1}{2T}$ 质量 A

18.【答案】 R_1 10.0 Ω 2 1 15.7 (15.6~15.8 均可)

19.【答案】(1) 4.50m/s, 0.525; (2) 1545J

【详解】

(1) 设旅客下滑过程中的加速度为 a , 由匀变速直线运动公式

$$\frac{h}{\sin 37^\circ} = \frac{1}{2} at^2$$

$$a = 1.80 \text{ m/s}^2$$

由

$$v = at$$

$$v = 4.50 \text{ m/s}$$

对滑梯上某旅客进行受力分析如图所示

垂直斜面方向

$$F_N = mg \cos 37^\circ$$

滑动摩擦力

$$F_f = \mu F_N$$

由牛顿第二定律得

$$ma = mg \sin 37^\circ - \mu mg \cos 37^\circ$$

解得

$$\mu = 0.525$$

(2) 由动能定理

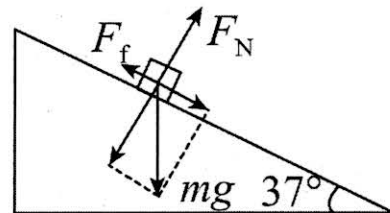
$$mgh - W_f = \frac{1}{2} mv^2 - 0$$

摩擦生热等于旅客克服摩擦力所做的功, 则

$$Q = W_f$$

解得

$$Q = 1545 \text{ J}$$



20. (1) $mg = m \frac{v_A^2}{r}$ (1分) 得 $v_A = \sqrt{gr} = \sqrt{10} \text{ m/s}$

$O \rightarrow A: -mg2r = \frac{1}{2}mv_A^2 - \frac{1}{2}mv_0^2$ (1分), 得 $v_0 = 5\sqrt{2} \text{ m/s}$

$F_{NO} - mg = m \frac{v_0^2}{r}$ (1分) 得 $F_{NO} = 6mg = 30\text{N}$ (1分)

(2) 要求 1: 越过 A 点, $v_0 = 5\sqrt{2} \text{ m/s}$,

$P \rightarrow O: E_{P*1} - kmgx_{PO} = \frac{1}{2}mv_0^2 - 0$ (1分) 得 $E_{P*1} = 32.5\text{J}$

要求 2: 平抛 $L = v_B t$ $h = \frac{1}{2}gt^2$ $v_B = 4\text{m/s}$ (1分)

$E_{P*2} - kmgx_{PB} = \frac{1}{2}mv_B^2 - 0$ $E_{P*2} = 44\text{J}$

综上所述, 弹簧弹性势能的最小值为 44J (1分)

(3) 分类讨论: 因为最大弹性势能为 40J, 所以至多运动到 B 点, 必不平抛。

情况 1: 能越过 A 点, 弹性势能 $32.5\text{J} \leq E_{P*1} \leq 40\text{J}$

当 $E_{P*1} - kmgx_1 = 0 - 0$ 得 $13\text{m} \leq x_1 \leq 16\text{m}$,

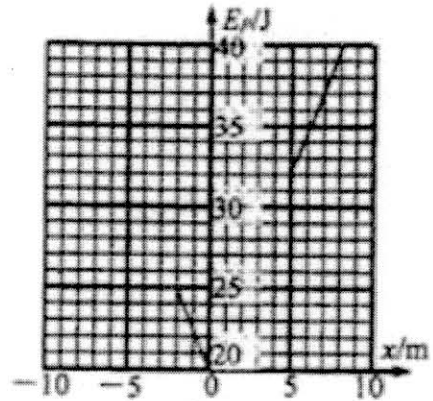
又因为 O 点是坐标原点, 所以实际坐标值为 $5\text{m} \leq x_{11} \leq 8\text{m}$ (1分)

情况 2: 恰能到达圆轨道圆心等高点, 当 $E_{P*2} - kmgx_{PO} - mgr = 0 - 0$ $E_{P*2} = 25\text{J}$

$mgr = kmgx_{21}$ $x_{21} = 2\text{m}$ 又因为 O 点是坐标原点, 所以实际坐标值为 $x_{21} = -2\text{m}$ (1分)

恰能进入圆形轨道, 当 $E_{P*2} - kmgx_{PO} = 0 - 0$ $E_{P*2} = 20\text{J}$ 此时坐标值为 0 (1分)

由动能定理表达式知, E_{P*} 与 x 是线性函数



图乙

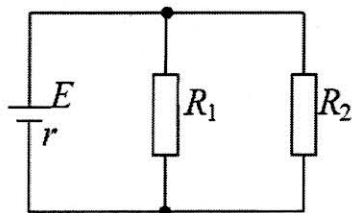
21. 【答案】(1) 1.5V; (2) 0.5T; (3) 3.6m/s; (4) 7.2m 处

【详解】

(1) 导体棒在磁场中切割磁感线, 由电磁感应定律可得

$$E = Bav = 1.5\text{V}$$

(2) 等效电路如图



由闭合电路欧姆定律可得

$$I = \frac{E}{r + \frac{R_1 R_2}{R_1 + R_2}} = 3\text{A}$$

$$I_1 : I_2 = R_2 : R_1 = 2:1$$

解得: $I_1 = \frac{2}{3}I = 2\text{A}$;

cd 棒静止时

$$m_1 g \sin \theta = B_1 I_1 d$$

解得: $B_1 = 0.5\text{T}$

(3) 开关断开后, cd 棒达到的稳定速度为 v_1

$$m_1 g \sin \theta = B_1 \frac{B_1 d v_1}{R_1 + R_2} d$$

解得: $v_1 = 3.6\text{m/s}$

(4) 由动量守恒得

$$m_1 v_1 = (m_1 + m_2) v_2$$

金属框滑行过程

$$I = \frac{B_2 d v}{R_1 + R_2}$$

金属框所受安培力的合力

$$F_{\text{安}} = B_2 I d = \frac{B_2^2 d^2 v}{R_1 + R_2}$$

由动量定理得

$$-F_{\text{安}} t = (m_1 + m_2) v$$

联合以上四式得: $\frac{B_2^2 d^2}{R_1 + R_2} x = m_1 v_1$

$$x = \frac{m_1 v_1 (R_1 + R_2)}{B_2^2 d^2} = \frac{0.2 \times 3.6 \times 0.9}{0.3^2 \times 1^2} \text{m} = 7.2\text{m}$$

即金属框 cd 边停在 $x = 7.2\text{m}$ 处

$$22. (1) \frac{mv_0}{qh}, \text{垂直于平面向外}; (2) \frac{h}{\cos\alpha}, \frac{2(\theta+\alpha)h}{v_0}; (3) X = \frac{m\bar{d}}{uq} \left(-v_0 + \sqrt{v_0^2 + \frac{2uq}{m}} \right) v_0 \tan\alpha$$

(1) 根据

$$qv_0B = \frac{mv_0^2}{r}$$

而

$$r = h$$

可得

$$B = \frac{mv_0}{qh}$$

方向: 垂直于平面向外

(2) 由于

$$qvB = \frac{mv^2}{r}$$

而

$$v \cos\alpha = v_0$$

可得

$$r = \frac{h}{\cos\alpha}$$

在磁场中偏转角

$$\beta = 2(\theta + \alpha)$$

因此运动的时间

$$t = \frac{\beta}{2\pi} T$$

而

$$T = \frac{2\pi m}{qB}$$

代入数据整理得

$$t = \frac{2(\theta + \alpha)h}{v_0}$$

(3) 进入小孔后将运动分解到垂直极板和平行于极板方向上

$$d = v_0 t \pm \frac{1}{2} at^2$$

$$x = v_0 t \tan \theta$$

而

$$a = \frac{qU}{md}$$

解得 $X = \frac{md}{uq} (-v_0 + \sqrt{v_0^2 + \frac{2uq}{m}}) v_0 \tan \alpha$

正向电压: $X = \frac{md}{uq} (-v_0 + \sqrt{v_0^2 + \frac{2uq}{m}}) v_0 \tan \alpha$

反向电压: $X = \frac{md}{uq} (v_0 - \sqrt{v_0^2 - \frac{2uq}{m}}) v_0 \tan \alpha$